

提要 227：方向導數(Directional Derivative)之定義與意義

方向導數是用以推求曲面函數 $f(x, y, z) = C$ 在某一特定方向 \mathbf{b} 之變率，說明如下。

純量函數 $f(x, y, z)$ 的方向導數(Directional Derivative)之定義

純量函數 $f(x, y, z)$ 在 \mathbf{b} 方向的方向導數(Directional Derivative)是定義為：

$$D_{\mathbf{b}}f = \nabla f \cdot \mathbf{b} = \frac{df}{ds}$$

其中 $\nabla = \frac{\partial}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial}{\partial z} \mathbf{k}$ ， ∇ 這個符號是唸成[dæl]；變數 s 是 \mathbf{b} 方向之直線 $\mathbf{r}(s)$ 的弧長變數，如圖 1 所示； \mathbf{b} 為單位向量。

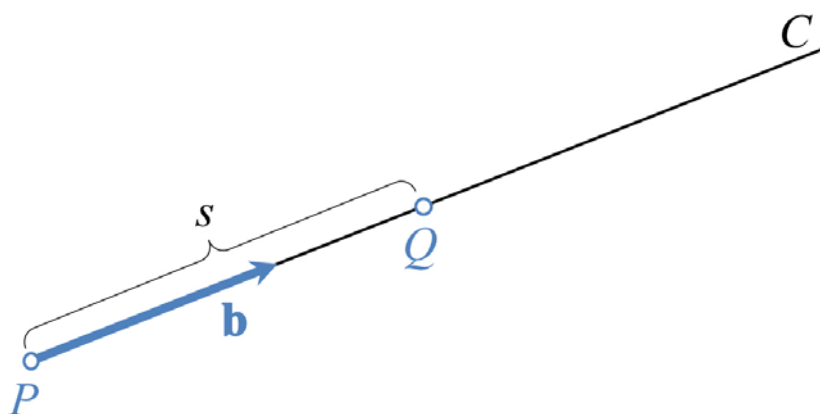


圖 1 通過曲面 $f(x, y, z) = C$ 上 P 點於 \mathbf{b} 方向之方向導數

【證明】

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{b}}f &= \frac{df}{ds} \\ &= \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{ds} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{ds} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz}{ds} \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k} \right) \cdot \left(\frac{dx}{ds} \mathbf{i} + \frac{dy}{ds} \mathbf{j} + \frac{dz}{ds} \mathbf{k} \right) \\ &= \nabla f \cdot \frac{d\mathbf{r}}{ds} \end{aligned} \tag{1}$$

另外，如圖 1 所示之直線，其向量表示法為：

$$\mathbf{r}(s) = x(s)\mathbf{i} + y(s)\mathbf{j} + z(s)\mathbf{k} = \mathbf{p}_0 + s\mathbf{b} \quad (2)$$

其中 \mathbf{p}_0 為 P 點之位置向量，此為一常數。將式(2)代入式(1)，則：

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{b}}f &= \nabla f \cdot \frac{d\mathbf{r}}{ds} \\ &= \nabla f \cdot \frac{d(\mathbf{p}_0 + s\mathbf{b})}{ds} \\ &= \nabla f \cdot \mathbf{b} \end{aligned} \quad (3)$$

故得證。

【附註】瞭解方向導數之**意義**在於：有助於計算出空間中某一場量 $f(x, y, z)$ 在某一特定方向 \mathbf{b} 之變化率。

範例一

已知純量函數 $f(x, y, z)$ 是定義為：

$$f(x, y, z) = 2x^2 + 3y^2 + z^2$$

試求函數 $f(x, y, z)$ 在點 $P: (2, 1, 3)$ 於方向 $\mathbf{a} = \mathbf{i} - 2\mathbf{k}$ 之方向導數。

解答：

根據定義，函數 $f(x, y, z)$ 在點 $P: (2, 1, 3)$ 於方向 $\mathbf{a} = \mathbf{i} - 2\mathbf{k}$ 之方向導數可表為：

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{b}}f &= \nabla f \cdot \mathbf{b} \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial f}{\partial y} \mathbf{j} + \frac{\partial f}{\partial z} \mathbf{k} \right) \cdot \frac{\mathbf{a}}{|\mathbf{a}|} \\ &= (4x\mathbf{i} + 6y\mathbf{j} + 2z\mathbf{k}) \cdot \frac{\mathbf{i} - 2\mathbf{k}}{|\mathbf{i} - 2\mathbf{k}|} \end{aligned}$$

再將 P 點之座標代入上式中，故：

$$\begin{aligned} D_{\mathbf{b}}f &= (8\mathbf{i} + 6\mathbf{j} + 6\mathbf{k}) \cdot \frac{\mathbf{i} - 2\mathbf{k}}{|\mathbf{i} - 2\mathbf{k}|} \\ &= \frac{8 - 12}{\sqrt{(1)^2 + (-2)^2}} \\ &= \frac{-4}{\sqrt{5}} \\ &= -\frac{4}{5}\sqrt{5} \end{aligned}$$